

MOBILUS MOTOR SP. Z O.O.

ul. Miętowa 37,
61-680 Poznań, PL
tel. +48 61 825 81 11
fax +48 61 825 80 52

www.mobilus.pl

NIP 972-10-78-008
REGON 634538898
KRS 0000188418

kapitał zakładowy 496,000.00PLN
Sąd Rejonowy w Poznaniu XXI
Wydział Gospodarczy KRS



INSTRUKCJA WCZYTYWANIA KODU PILOTA DO PAMIĘCI SIŁOWNIKA SERII COSMO Z WBUDOWANYM ODBIORNIKIEM RADIOWYM

MOBILUS MOTOR SP. Z O.O.

ul. Miętowa 37,
61-680 Poznań, PL
tel. +48 61 825 81 11
fax +48 61 825 80 52

www.mobilus.pl

NIP 972-10-78-008
REGON 634538898
KRS 0000188418
kapitał zakładowy 496,000.00PLN
Sąd Rejonowy w Poznaniu XXI
Wydział Gospodarczy KRS

NOTATKI

UWAGI DOTYCZĄCE BEZPIECZEŃSTWA

- Siłownik obrotowy serii COSMO służy do automatycznej obsługi zasłon zwijanych tj. rolet, krat i bram rolowanych, markiz itp.
- Po wyjęciu urządzenia z opakowania należy sprawdzić czy nie ma ono żadnych widocznych uszkodzeń, powstałych np. w transporcie. Jeśli takie uszkodzenia występują, należy niezwłocznie poinformować o tym dostawcę, a urządzenia nie wolno instalować.
- Niewłaściwy montaż siłownika może doprowadzić do uszkodzenia ciała, dlatego należy postępować zgodnie z poniższą instrukcją. Należy ją również zachować.
- Nie wolno pozwalać dzieciom bawić się zdalnym sterowaniem siłownika.
- Regularnie należy sprawdzać stan techniczny siłownika, przewodów i urządzeń sterujących. Nie wolno używać siłownika, jeśli wymaga naprawy lub regulacji.
- Siłownik nie jest przeznaczony do użytkowania przez osoby (w tym dzieci) o ograniczonej zdolności fizycznej, czuciowej lub psychicznej, lub osoby o braku doświadczenia lub znajomości takiego sprzętu chyba, że odbywa się to pod nadzorem lub zgodnie z instrukcją jego użytkowania, przekazanej przez osoby odpowiadające za bezpieczeństwo siłownika.
- Siłownik serii COSMO należy zasilac napięciem 230V~, 50Hz. Podłączenia elektryczne siłownika obrotowego powinny być dokonywane wyłącznie przez osoby z uprawnieniami elektrycznymi wg załączonych schematów elektrycznych zgodnie ze wszystkimi obowiązującymi przepisami.
- Uchwyt ścienny pilota COSMO, służącego do sterowania siłownikiem powinien być umieszczony w widocznym miejscu z dala od części ruchomych, na wysokości większej niż 1,5m. Pilot COSMO należy również przechowywać z dala od części ruchomych.
- Instalacja elektryczna siłowników powinna być wyposażona w zabezpieczające urządzenia odłączające.

UWAGI WSTĘPNE

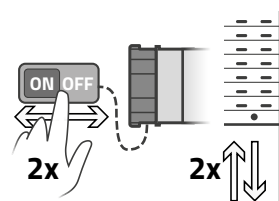
- Do montażu siłowników serii PICO COSMO i PRO COSMO wykorzystuje się standardowe uchwyty serii PICO i PRO. Instalację w roletcie i regulację wyłączników krańcowych siłowników serii COSMO należy wykonać wg „instrukcji montażu i użytkowania siłowników standardowych serii PICO i PRO”.
- Siłowniki serii COSMO mogą współpracować ze wszystkimi pilotami serii COSMO.
- Do jednego siłownika serii COSMO można wczytać maksymalnie 8 różnych pilotów (kanałów w przypadku pilotów wielokanałowych).
- Zasięg sterowania radiowego ograniczony jest przez przepisy dotyczące maksymalnej mocy pilotów oraz warunki zabudowy urządzeń. Projektując rozmieszczenie pilotów należy uwzględnić ograniczenie zasięgu do około 25 m przez 2 ściany.
- Deklaracja zgodności:
Deklarujemy z pełną odpowiedzialnością, że siłowniki serii PICO COSMO i PRO COSMO spełniają następujące Dyrektywy Europejskie:
1. 73/23/EWG Dyrektywa Niskonapięciowa;
2. 89/336/EWG Dyrektywa Kompatybilności Elektromagnetycznej.

UWAGA

Każde programowanie i zmiana kierunku obrotów siłownika są potwierdzane półobrotami jego zabieraka. Dlatego nie należy programować pilota kiedy roleta znajduje się w skrajnej – górnej bądź dolnej pozycji. Grozi to jej uszkodzeniem (np. wciągnięciem do obudowy).

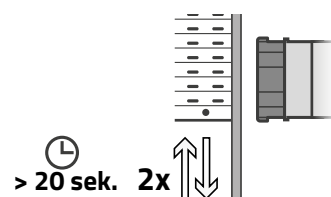
WCHODZENIE W TRYB PROGRAMOWANIA MASTER-A*

- Podłączyć zasilanie elektryczne.
- Wyłączyć i włączyć zasilanie siłownika.
- Ponownie wyłączyć i włączyć zasilanie siłownika. Dwa półobroty zabieraka potwierdzają wejście siłownika w tryb programowania.



UWAGA

Jeżeli w ciągu 20 sek. żadna czynność programowania nie zostanie rozpoczęta zabierak wykona dwa półobroty, a siłownik automatycznie wróci do trybu pracy – pozostanie niezaprogramowany.



MOBILUS MOTOR SP. Z O.O.

ul. Miętowa 37,
61-680 Poznań, PL
tel. +48 61 825 81 11
fax +48 61 825 80 52

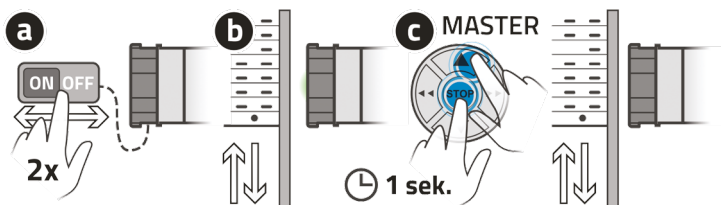
www.mobilus.pl

NIP 972-10-78-008
REGON 634538898
KRS 0000188418
kapitał zakładowy 496,000.00PLN
Sąd Rejonowy w Poznaniu XXI
Wydział Gospodarczy KRS

NOTATKI

WCZYTYWANIE KODU MASTER-A DO PAMIĘCI SIŁOWNIKA

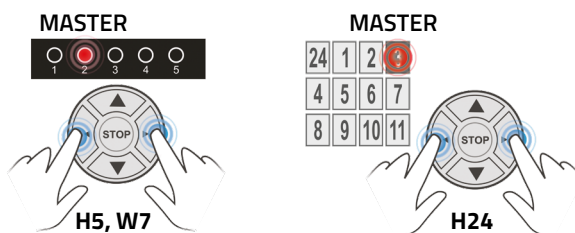
1. Wejść w tryb programowania MASTER-a
2. Na pilocie nacisnąć i przez 1 sek. przytrzymać jednocześnie przyciski „stop” i „góra”. Zabierak wykona dwa półobroty potwierdzając wczytanie MASTER-a, a siłownik przejdzie do trybu pracy.



Teraz przy pomocy MASTER-a można obsługiwać siłownik lub wejść w tryb programowania kolejnych pilotów.

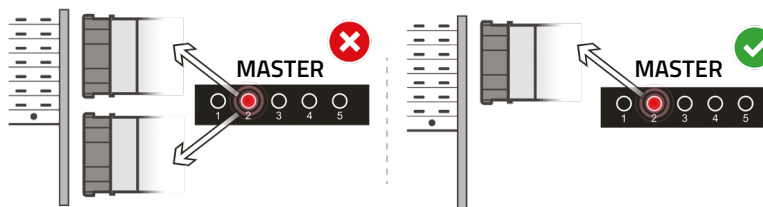
UWAGA!

W przypadku pilota wielokanałowego (H5, W7, H24) przyciskami wyboru kanałów - L lub P wybrać kanał, który ma być MASTER-em.



WSKAZÓWKA

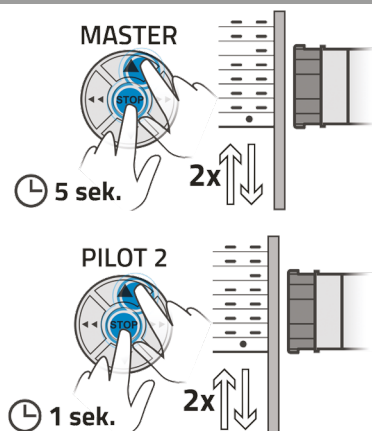
Ze względu na wygodę programowania zaleca się, aby każdy siłownik miał własnego, oddzielnego pilota MASTER (oddzielny kanał w przypadku pilotów wielokanałowych). **Należy unikać sytuacji, w której kilka siłowników będzie miało wspólnego pilota (wspólny kanał) MASTER.**



***MASTER** - pilot lub kanał (w przypadku pilota wielokanałowego) wczytany jako pierwszy do pamięci siłownika. Umożliwia programowanie kolejnych pilotów.

PROGRAMOWANIE DRUGIEGO I KAŻDEGO KOLEJNEGO PILOTA

1. Na pilocie MASTER nacisnąć i jednocześnie przytrzymać powyżej 5 sek. przyciski „stop” i „góra” do momentu aż zabierak wykona dwa półobroty potwierdzając wejście siłownika w tryb programowania.
2. Na drugim pilocie lub na kanale, który chcemy zaprogramować (w przypadku pilota wielokanałowego) nacisnąć i jednocześnie przytrzymać przez ok. 1 sek. przyciski „stop” i „góra”. Zabierak wykona dwa półobroty.



Kolejny pilot (kanał) został wczytany do pamięci siłownika.

UWAGA

Możemy przystąpić również do wczytania następnego pilota. Jeżeli jednak w ciągu 20 sek. żadna czynność programowania nie zostanie rozpoczęta - siłownik wraca automatycznie do trybu pracy. Powrót do trybu pracy może być również przeprowadzony ręcznie przy użyciu MASTER-a. W takiej sytuacji należy wcisnąć jednocześnie i przytrzymać powyżej 5 sek. przyciski „stop” i „góra” MASTER-a. W obu przypadkach powrót do trybu pracy zostanie potwierdzony przez dwa półobroty zabieraka.

MOBILUS MOTOR SP. Z O.O.

ul. Miętowa 37,
61-680 Poznań, PL
tel. +48 61 825 81 11
fax +48 61 825 80 52

www.mobilus.pl

NIP 972-10-78-008
REGON 634538898
KRS 0000188418

kapitał zakładowy 496,000.00PLN
Sąd Rejonowy w Poznaniu XXI
Wydział Gospodarczy KRS

NOTATKI
a PILOT 2 DODANY


POWΤÓRZ PROCEDURĘ W CELU DODANIA KOLEJNYCH PILOTÓW

b


AUTOMATYCZNY POWRÓT DO TRYBU PRACY

⌚ 20 sek.

c


P. MASTER

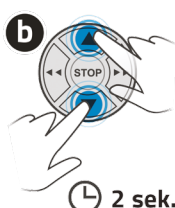
RĘCZNY POWRÓT DO TRYBU PRACY

⌚ 5 sek.

2x ↑↓

ZMIANA KIERUNKU PRACY SIŁOWNIKA

Po wczytaniu pilota do siłownika sprawdzić czy przyciski „góra” i „dół” na pilocie odpowiadają podnoszeniu i opuszczaniu rolety. Jeśli nie, to należy wcisnąć jednocześnie i przytrzymać przez około 2 sek. przyciski „góra” i „dół” na dowolnym pilocie wczytanym do tegoż siłownika. Zabierak wykona dwa półobroty, a kierunki pracy zostaną zamienione.

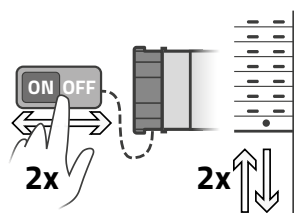


2x ↑↓

USUWANIE KODÓW WSZYSTKICH PILOTÓW Z PAMIĘCI SIŁOWNIKA

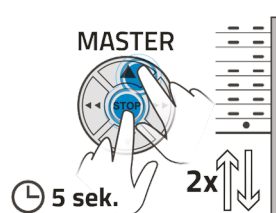
1. Wejść w tryb programowania MASTER-a

2. Na dowolnym pilocie, który chcemy zaprogramować jako nowy MASTER nacisnąć i jednocześnie przytrzymać około 5 sek. przyciski „stop” i „góra”. Pilot ten staje się MASTER-em, a wszystkie inne wcześniej wczytane piloty zostają wykasowane z pamięci siłownika. Zabierak wykona dwa półobroty potwierdzając operację.



2x

2x ↑↓



⌚ 5 sek.

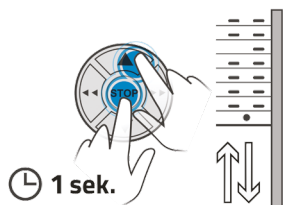
2x ↑↓

UWAGA! Pilot MASTER można jedynie usunąć zastępując go nowym.

USUWANIE POSZCZEGÓLNYCH PILOTÓW (KANALÓW)

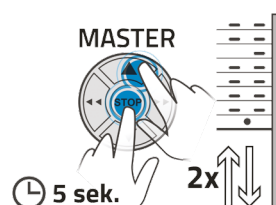
1. Na pilocie MASTER nacisnąć i jednocześnie przytrzymać powyżej 5 sek. przyciski „stop” i „góra” do momentu aż zabierak wykona dwa półobroty potwierdzając wejście siłownika w tryb programowania.

2. Na pilocie (kanale), który chcemy wykasować, nacisnąć i jednocześnie przytrzymać powyżej 1 sek. przyciski „stop” i „góra”. Zabierak wykona dwa półobroty, a kod tego pilota (kanału) zostanie wykasowany z pamięci siłownika.



⌚ 1 sek.

↑↓



⌚ 5 sek.

2x ↑↓

UWAGA

Jeżeli w ciągu 20 sek. żadna czynność programowania nie zostanie rozpoczęta - siłownik wraca automatycznie do trybu pracy. Powrót do trybu pracy może być również przeprowadzony ręcznie przy użyciu MASTER-a. W takiej sytuacji należy wcisnąć jednocześnie i przytrzymać powyżej 5 sek. przyciski „stop” i „góra” MASTER-a. W obu przypadkach powrót do trybu pracy zostanie potwierdzony przez dwa półobroty zabieraka.



AUTOMATYCZNY POWRÓT DO TRYBU PRACY

⌚ 20 sek.



P. MASTER

RĘCZNY POWRÓT DO TRYBU PRACY

⌚ 5 sek.

2x ↑↓

